

# Monitor poziomu cieczy

Urządzenie monitoruje poziom cieczy w zbiorniku i automatycznie uruchamia np. pompę w celu wypompowania nadmiaru lub uzupełnienia poziomu cieczy. Nie wymaga dodatkowych czujników – tę funkcję pełnią przewody zanurzone w cieczy, za to wymaga, aby ciecz chociaż w niewielkim stopniu przewodziła prąd elektryczny.

**Rekomendacje:** monitor przyda się do utrzymywania stałego poziomu wody w zbiorniku.

Urządzenie wymaga zamontowania w zbiorniku trzech przewodów z odizolowanymi końcówkami. Pierwszy będzie pełnił funkcję elektrody głównej (dalej będzie nazywany elektrodą V) i powinien być umieszczony najgłębiej ze wszystkich, tak by zawsze był zanurzony. Drugi przewód (elektroda L) musi sięgać do poziomu zbiornika, który ustalimy poziomem minimalnym i musi znajdować się powyżej końca elektrody V. Trzeci przewód (elektroda H) musi sięgać do poziomu zbiornika, który ustalimy poziomem maksymalnym i musi znajdować się powyżej końca elektrody L.

Urządzenie może działać w jednym z dwóch trybów. Pierwszy to sterownik uzupełniający poziom cieczy – wtedy wyjście zostanie załączone, gdy poziom cieczy spadnie poniżej elektrody „L”, a zakończenie pracy nastąpi, gdy poziom cieczy osiągnie poziom elektrody „H”. Drugi tryb będzie sterownikiem chroniącym przed zalaniem – wtedy wyjście zostanie załączone, gdy poziom cieczy dosięgnie elektrody „H”, a zakończenie pracy nastąpi, gdy poziom cieczy spadnie poniżej elektrody „L”.

Urządzenie ma dodatkową funkcjonalność – umożliwia ustawienie maksymalnego czasu załączenia wyjścia. Uzasadnienie nie jest skomplikowane – urządzenia elektroniczne „nie lubią” cieczy, wilgotne środowisko

sprzyja powstawaniu awarii. W razie takiej awarii albo spowodujemy przelanie zbiornika, albo pracę pompy „na sucho”, a zaimplementowane zabezpieczenie czasowe pozwoli na uniknięcie lub chociaż ograniczenie szkód.

Ważną cechą urządzenia jest sygnalizowanie stanów awaryjnych, czyli jednej z następujących sytuacji:

### Wykaz elementów: Płytkę zegara

#### Rezystory:

R1, R2, R5, R7, R8, R11, R14, R15: 100 kΩ  
R4: 100 Ω  
R3, R6, R9, R10, R12, R13: 2,7 kΩ

#### Kondensatory:

C2, C3, C5...C7: 100 nF  
C1, C4: 100 μF

#### Półprzewodniki:

D1, D4: 1N4007  
D2, D3: 12 V  
D5, D6: LED 3 mm  
T1, T3, T4, T5: BC548  
T2: BC577  
IC1: 78L05  
IC2: ATtiny25

#### Inne:

Zw: zworka 2 szt.  
CFG: goldpin 1×3 + jumper  
REL1: przekaźnik JQC3FF 12 V  
POW, SW, In, OUT: złącza typu DG

### DODATKOWE MATERIAŁY NA FTP:

<ftp://ep.com.pl>

USER: 44747, PASS: 3qwdwa8u

### W ofercie AVT\*

**AVT-5584**

#### Podstawowe informacje:

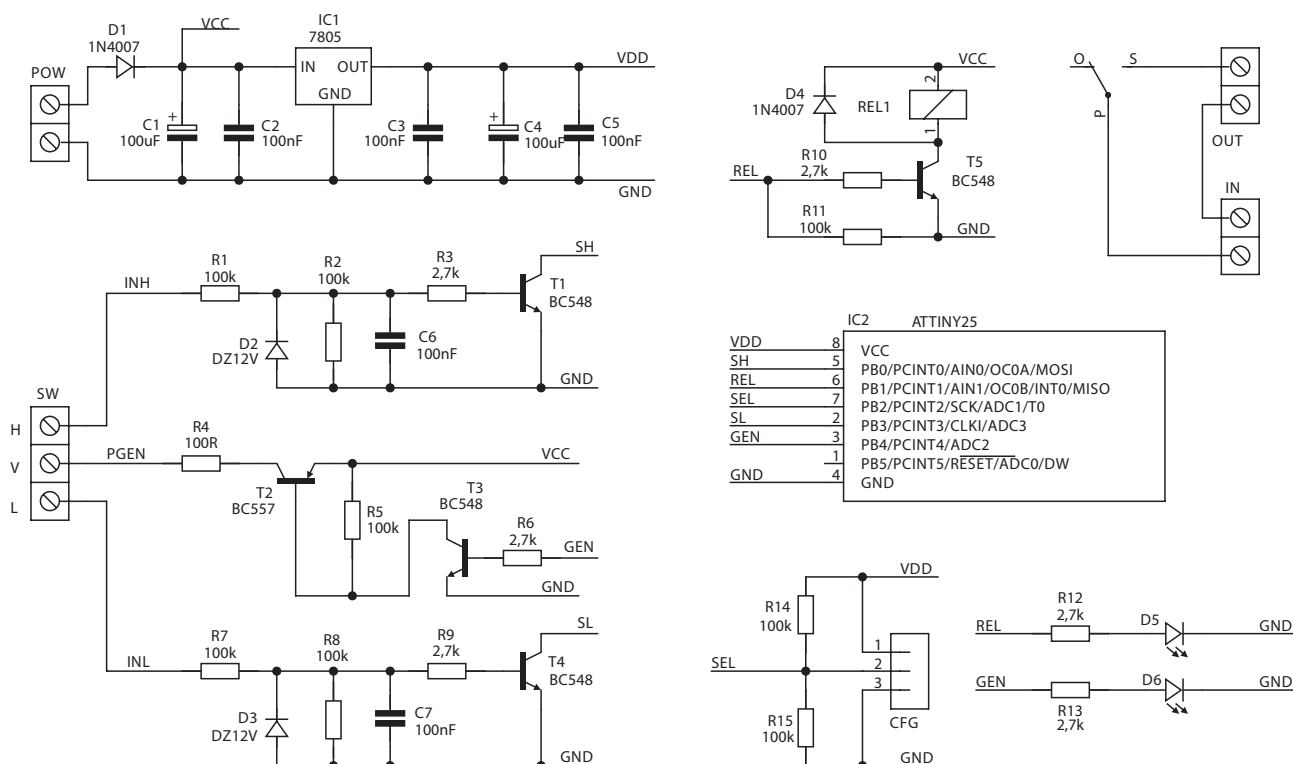
- Dwupoziomowa kontrola cieczy w zbiorniku.
- Czujniki w postaci trzech elektrod (przewodów).
- Działa z cieczami przewodzącymi prąd.
- Automatyczne włączanie pompy lub elektrozworu.
- Dwa tryby pracy: uzupełnianie poziomu lub odpompowywanie nadmiaru cieczy.
- Maksymalne parametry obciążenia 230 V AC/5 A.
- Zasilanie 12 V/0,2 A.
- Wymiary 84 mm×34 mm.

#### Projekty pokrewne na FTP:

(wymienione artykuły są w całości dostępne na FTP)

AVT-1673	Automatyczna podlewaczka do kwiatów (EP 4/2012)
AVT-1612	Dwupoziomowy alarm ostrzegający przed zalaniem (EP 3/2011)
AVT-1483	Sygnalizator niedoboru wody (EP 8/2008)
AVT-764	Czujnik wilgoci. Uniwersalny sygnalizator (EdW 3/2008)
AVT-1433	Alarm zalaniowy (EP 8/2006)

\* Uwaga! Elektroniczne zestawy do samodzielnego montażu. Wymagana umiejętność lutowania!  
Podstawową wersją zestawu jest wersja [B] nazywana potocznie KiTem (z ang. zestaw). Zestaw w wersji [B] zawiera elementy elektroniczne (w tym [UK] – jeśli występuje w projekcie), które należy samodzielnie wylutować w dołączoną płytkę drukowaną (PCB). Wykaz elementów znajduje się w dokumentacji, która jest podlinkowana w opisie kity.  
Mając na uwadze różne potrzeby naszych klientów, oferujemy dodatkowe wersje:  
■ wersja [C] zmontowany, uruchomiony i przetestowany zestaw [B] (elementy wylutowane w płytkę PCB)  
■ wersja [A] płytką drukowaną bez elementów i dokumentacją  
Kity w których występuje układ scalony wymagający zaprogramowania, posiadają następujące dodatkowe wersje:  
■ wersja [A+] płytką drukowaną [A] + zaprogramowany układ [UK] i dokumentacją  
■ wersja [UK] zaprogramowany układ  
Nie każdy zestaw AVT występuje we wszystkich wersjach! Każda wersja ma załączony ten sam plik pdf. Podczas składania zamówienia upewnij się, którą wersję zamawiasz! <http://sklep.avt.pl>



Rysunek 1. Schemat ideowy kontrolera poziomu cieczy

- Pierwsza, gdy z elektrody „H” jest odczytywany sygnał osiągnięcia poziomu cieczy, a z elektrody „L” jest brak takiego sygnału.
- Druga, gdy sygnał na elektrodzie „H” lub „L” jest stały. Sygnał na elektrodzie „V” występuje cyklicznie i tak samo powinien występować na pozostałych elektrodach.
- Trzecia sytuacja, gdy wyjście zostało wyłączone poprzez upływ maksymalnego czasu, a nie sygnałem z elektrod. Stany awaryjne sygnalizowane są szybkim miganie LED D6.

Bezpieczeństwo użytkownika urządzenia zapewnią mała wartość napięcia zasilania wynosząca 12 V. Dodatkowo obwody elektrod zostały zaprojektowane w taki sposób, aby przepływał przez nie znikomy prąd, a wyjście urządzenia jest galwanicznie odseparowane przekąźnikiem.

### Budowa i montaż urządzenia

Schemat ideowy urządzenia pokazano na rysunku 1. Podzielony jest na kilka nieskomplikowanych bloków. Złącze oznaczone POW służy do dołączenia zasilania urządzenia. Wartość tego napięcia powinna wynosić ok.

12 V, a wydajność prądowa przynajmniej 0,2 A. Złącze SW służy do przyłączenia trzech przewodów – elektrod „H”, „V” i „L”. Złącza IN oraz OUT to obwód wykonawczy, służą do przyłączenia zasilania do odbiornika (IN) oraz odbiornika (OUT). Obwód wykonawczy umożliwi dołączenie zaworu elektromagnetycznego z zasilaniem 24 V DC lub pompy zasilanej 230 V AC albo dowolnego innego urządzenia o mocy nieprzekraczającej 1 kW.

Najważniejszego elementu urządzenia nie widać na schemacie – jest to program sterujący zapisany do pamięci mikrokontrolera.

REKLAMA

## POLECANY PRODUKT

### Electronic Water

– uniwersalny preparat do mycia i czyszczenia. Redestylowana, dejonizowana, ultraczysta woda dla elektroniki. Woda o ogromnej rezystancji i niezwykle małej przewodności (poniżej 0,1 μS). Idealna do przepłukiwania płytek PCB po myciu w myjkach ultradźwiękowych oraz do mycia elektroniki po różnorodnych, rozpuszczalnych w wodzie zalaniach typu: soki, kawa, herbata itp. Rozpuszcza i wymywa substancje powodujące utlenianie (korozję), w pełni regeneruje świeżo zalany sprzęt. Polecana do rozcieńczania wodnych koncentratów płynów do myjek ultradźwiękowych. **Dostępny w pojemnikach:** 500 ml, 1000 ml, 5000 ml, 20000 ml



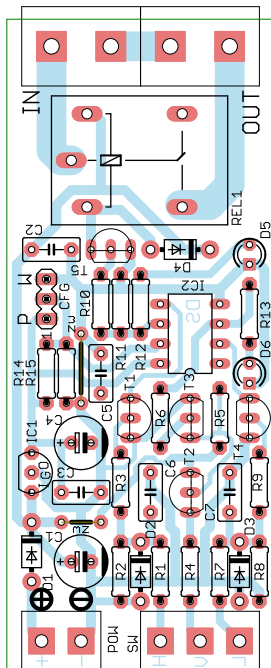
### Microsonic Clean PCB K2

– płyn do myjek ultradźwiękowych. Profesjonalny, wodny, niepalny płyn do szybkiego czyszczenia płytek drukowanych w myjkach ultradźwiękowych. Usuwa różnorodne rodzaje zanieczyszczeń po lutowaniu, doskonały do usuwania zalań nie tylko płynami rozpuszczalnymi w wodzie. Idealnie usuwa zanieczyszczenie eksploatacyjne: kurz, oleje, sadze, zanieczyszczenie organiczne i mineralne. Przy niewielkich zabrudzeniach płyn Microsonic Clean PCB K2 można rozcieńczyć w stosunku 1 część płynu do 1...5 części ultraczystej wody Electronic Water. **Dostępny w pojemnikach:** 500 ml, 1000 ml, 5000 ml, 20 000 ml

Producent specjalistycznej chemii dla elektroniki

Platforma handlowa dla firm  
www.elektronicspray.com

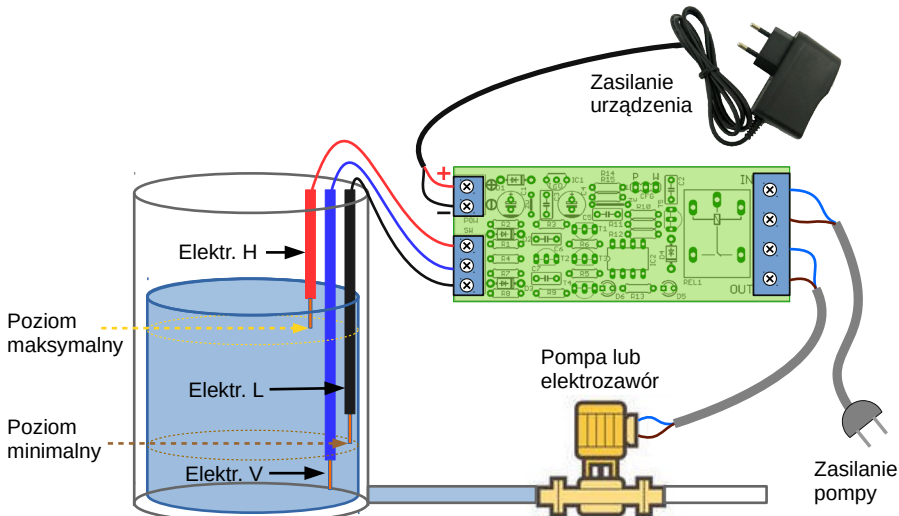




**Rysunek 2. Schemat montażowy kontrolera poziomu cieczy**

Głównym zadaniem realizowanym przez program jest sprawdzanie stanu elektrod. Jest ono wykonywane cyklicznie co ok. 1 sekundę i wtedy na elektrodzie głównej „V” występuje dodatni biegun zasilania – napięcie ok. 12 V. Świeci się wtedy LED D6. Jeśli któraś z pozostałych elektrod jest zanurzona w cieczy, to również na niej występuje napięcie dodatnie. Sygnały z elektrod są filtrowane i formowane w obwodach z tranzystorami T1 i T4, a następnie trafiają do wejść mikrokontrolera. W zależności od stanów na elektrodach oraz wybranego trybu pracy, program decyduje o załączeniu wyjścia.

Urządzenie zmontowano na płytce jedностronnej z elementami przewlekkanymi, dlatego montaż nie jest trudny i przebiega



**Rysunek 3. Schemat ideowy kompletnego systemu**

zgodnie z ogólnymi zasadami. Schemat montażowy pokazano na **rysunku 2**. Zmontowana płyta mieści się np. w obudowie na szynę Z107.

### Uruchomienie

Po zmontowaniu urządzenia wymaga przeprowadzenia konfiguracji. Wybór trybu pracy jest dokonywany przez odpowiednie ustawienie zworki na szpilkach oznaczonych CFG. Na płytce oznaczone są położenia „P” oraz „W”. Jeśli zworka znajduje się w pozycji „P”, to urządzenie pracuje w trybie uzupełnia poziomu cieczy. Jeśli zworka znajduje się w położeniu „W”, to jest aktywny tryb wypompowywania nadmiaru cieczy. Jeśli urządzenie zostanie uruchomione bez zworki na szpilkach CFG, to wejdzie w tryb programowania czasu załączenia wyjścia. Niezależnie od poziomu cieczy i stanu na elektrodach, po 2...3 sekundach zostanie załączone wyjście urządzenia. Stan taki będzie trwał dopóty, dopóki nie zostanie

założona zworka na szpilki CFG, czas tego stanu będzie mierzony i na koniec zostanie zapamiętany w pamięci nieulotnej mikrokontrolera. Po takim zabiegu urządzenie będzie pracowało tak jak wcześniej, ale jeśli wyjście będzie załączone dłużej, niż zaprogramowano, to zostanie wyłączone niezależnie od stanu elektrod. Czas załączenia jest mierzony z rozdzielczością ok. 1 sekundy, a maksymalna wartość wynosi ok. 18 godzin i taka jest domyślna wartość.

Po ustawieniu trybu pracy i czasu załączenia urządzenia jest gotowe do zamontowania w docelowym systemie, schemat przykładowego systemu pokazano na **rysunku 3**. W czasie normalnej pracy LED D6 miga cyklicznie co ok. 1 sekundę, sygnalizując aktywność, a gdy załączone jest wyjście, dodatkowo świeci się LED D5. Jeśli zostanie wykryty stan awaryjny, to działanie urządzenia nie zostaje zablokowane, ale częstotliwość migania LED D6 jest podwojona.

KS

Wydanie specjalne „Raspberry Pi” to polski przekład światowego bestsellera na temat słynnego minikomputera

[www.UlubionyKiosk.pl](http://www.UlubionyKiosk.pl)  
(przesyłka GRATIS)

